

Déplacements

The interface displays a list of movement blocks on the left side, each with a color-coded icon and a description. The blocks are:

- 飞行 (Flight)**: Décollage (Takeoff)
- 感知 (Sensing)**: Atterrissage (Landing)
- 设置 (Settings)**: 设置速度为 50 % (Set speed to 50 %) - Réglage de la vitesse à XX %
- ènement (Event)**: 上升 100 厘米 (Ascend 100 cm) - Monter, descendre, gauche, droite, avant, arrière de xx cm
- ontrôle (Control)**: 左翻 (Left flip) - Flip gauche
- érateurs (Operators)**: 右翻 (Right flip) - Flip droite
- ariables (Variables)**: 前翻 (Front flip) - Flip avant
- es blocs (Blocks)**: 后翻 (Back flip) - Flip arrière
- 逆时针旋转 90 度 (Counter-clockwise rotation 90 degrees)**: Rotation de xx degrés sens antihoraire
- 前往 XYZ 90 厘米 90 厘米 50 厘米 速度为 50 % M -1 (Go to XYZ 90 cm 90 cm 50 cm speed 50 % M -1)**: Aller au mission Pad X,Y,Z, À la vitesse XX % ; M ...
- 跳跃 X 0 Y 0 Z 50 速度 50 % 角度 0 M1 -1 M2 -1 (Jump X 0 Y 0 Z 50 speed 50 % angle 0 M1 -1 M2 -1)**: Saut de X,Y, Z à une vitesse de XX %, lacet de XX deg de Mx à Mx
- 曲线飞行 P1 X 0 Y 0 Z 0 P2 X 0 Y 0 Z 0 , 速度为 30 % (Curve flight P1 X 0 Y 0 Z 0 P2 X 0 Y 0 Z 0 , speed 30 %)**: Aller via le point P1 à P2 à Une vitesse de 30 %
- 停止运动并悬停 (Stop motion and hover)**: Stop tout
- 紧急停止 (Emergency stop)**: Arrêt d'urgence

A blue arrow points to the '飞行' (Flight) block in the top left corner. The workspace on the right is a grid with a vertical line and a grey bar.

Capteurs

飞行	<input type="checkbox"/>	开启数据流	Activer le flux des données
感知	<input type="checkbox"/>	关闭数据流	Fermer le flux des données
设置	<input type="checkbox"/>	俯仰轴姿态角	* Angle d'assiette, tangage
Évènement	<input type="checkbox"/>	横滚轴姿态角	* Roulis
Contrôle	<input type="checkbox"/>	平移轴姿态角	* Lacet
Opérateurs	<input type="checkbox"/>	当前电池剩余电量	* Puissance de batterie restante
Variables	<input type="checkbox"/>	x轴加速度	* Accélération axe X
Mes blocs	<input type="checkbox"/>	y轴加速度	* Accélération axe Y
	<input type="checkbox"/>	z轴加速度	* Accélération axe Z
	<input type="checkbox"/>	气压计测量高度(米)	* Hauteur de vol ??
	<input type="checkbox"/>	相对起飞点高度 (厘米)	* Altitude relative de décollage
	<input type="checkbox"/>	主板最低温度, 摄氏度	* Température minimale de la carte mère
	<input type="checkbox"/>	主板最高温度 (摄氏度)	* Température maximale de la carte mère
	<input type="checkbox"/>	电机运转时间 (秒)	* Durée de vol
	<input type="checkbox"/>	ToF 距离 (厘米)	* Distance TOF en cm
	<input type="checkbox"/>	x 轴速度	* Vitesse en X
	<input type="checkbox"/>	y轴速度	* Vitesse en Y
extension	<input type="checkbox"/>	z轴速度	* Vitesse en Z

Réseau

飞行

感知

设置

vènement

Contrôle

设置遥控器4个通道杆量, 横滚 50 俯仰 50 油门 50 偏航 50

打开挑战卡探测 (同时打开前视和下视) Activer la détection des Mission Pads

关闭挑战卡探测 Désactiver la détection des Mission Pads

打开挑战卡 下视探测 ▼ Activer la détection des Mission Pads face en haut / en bas / les deux

更改 Tello Wi-Fi ssid 密码 Connecter le Tello au WI-Fi ssid () mot de passe ()

将 Tello 转为 station 模式, 并连入到 AP ssid 密码